

## Расчет на основе уравнения массопередачи

Этот метод, базирующийся на применении уравнения массопередачи, более точен, но для него требуется значительно большее число разнообразных данных.

Рассмотрим противоточный колонный аппарат с непрерывным контактом фаз. Будем полагать процесс стационарным, а обе фазы движущимися в режиме идеального вытеснения (МИВ по газовой и жидкой фазе). Считаем, что имеются 3 компонента, химически не взаимодействующие, а фазы являются бинарными растворами. Пусть заданы величины  $G_H, y_H, L_H, x_H$  и  $y_K$ . Требуется определить высоту рабочей части аппарата  $H$ .

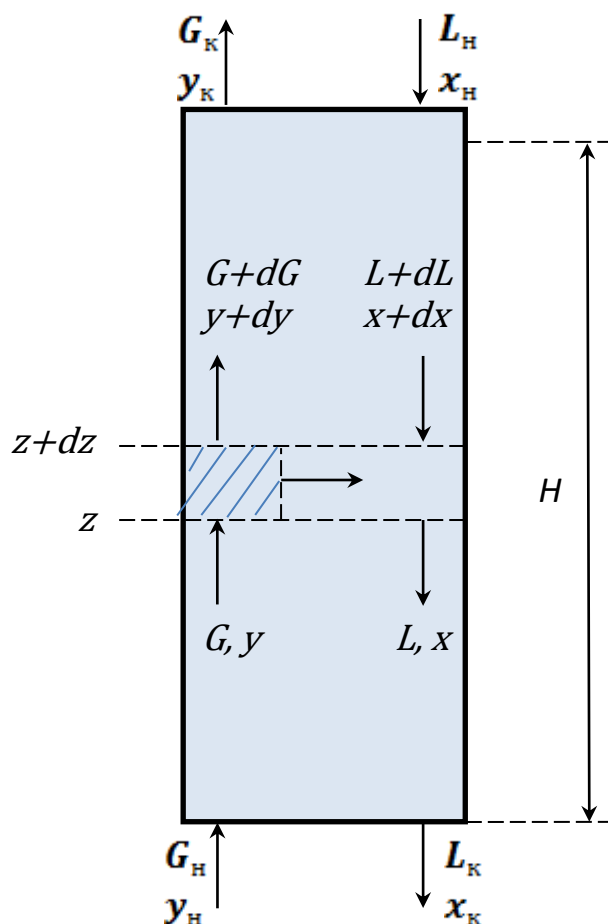


Рис. 4 Аппарат с непрерывным контактом фаз. На произвольном уровне  $z$  выбрано малое сечение высотой  $dz$ .

Для произвольного малого сечения высотой  $dz$  поверхность контакта фаз в котором составляет  $dF$  (рис. 4) запишем уравнение материального баланса по распределяемому компоненту:

$$Gy - (G + dG)(y + dy) - K_y(y - y^*)dF = 0 \quad (19)$$

Здесь первый член – вход распределяемого компонента в рассматриваемое сечение, второй – его выход с учетом изменения концентрации и расхода, третий член учитывает межфазный перенос, записанный в форме уравнения массопередачи.

Баланс по инертному компоненту в пределах рассматриваемого участка:

$$G(1 - y) - (G + dG)(1 - y - dy) = 0 \quad (20)$$

Первый член уравнения (20) – вход инертного компонента в участок аппарата высотой  $dz$ , второй – его выход с учетом изменения его состава и расхода.

После открытия скобок в уравнении (20) и пренебрежения произведением  $dGdy$ , как бесконечно малой величиной более высокого порядка, будем иметь:

$$dG = \frac{Gdy}{1 - y} \quad (21)$$

Открывая скобки в уравнении (19) получим:

$$-ydG - Gdy - K_y(y - y^*)dF = 0 \quad (22)$$

После подстановки  $dG$  из (21) в (22) имеем:

$$-\frac{Gdy}{1-y} = K_y(y-y^*)dF \quad (23)$$

Выражая поверхность контакта фаз через сечение аппарата  $S$  ( $m^2$ ) и удельную поверхность контакта фаз  $a$  ( $m^2/m^3$ ), получим:

$$dF = a \cdot S \cdot dz \quad (24)$$

где:  $S \cdot dz$  – объем рассматриваемого участка.

Тогда:

$$-\frac{Gdy}{1-y} = K_y a S (y-y^*) dz \quad (25)$$

Разделяя переменные и интегрируя уравнение (25) в пределах от 0 до  $H$  и от  $y_H$  до  $y_k$ , будем иметь:

$$\int_0^H dz = - \int_{y_H}^{y_k} \frac{Gdy}{K_y a S (1-y)(y-y^*)}$$

окончательно получаем:

$$H = \int_{y_k}^{y_H} \frac{Gdy}{K_y a S (1-y)(y-y^*)} \quad (26)$$

Уравнение (26) и является общим для расчета высоты массообменной противоточной колонны с непрерывным контактом фаз. Здесь  $K_y$  – коэффициент массопередачи, выраженный через газовую фазу.

Проделав аналогичные операции для жидкой фазы, получили бы следующее выражение:

$$H = \int_{x_n}^{x_k} \frac{Ldx}{K_x a S (1-x)(x^* - x)} \quad (27)$$

здесь:  $K_x$  – коэффициент массопередачи, выраженный через жидкую фазу.

Уравнение (27) аналогично выражению (26) и в случае линейной зависимости  $y^*(x)$ , безразлично по какому соотношению считать. В большинстве практически важных случаев равновесная зависимость не линейна, поэтому расчет ведут по фазе, в которой сосредоточено основное сопротивление.

Следует отметить, что основная сложность использования уравнений (26) и (27) состоит в том, что подынтегральная функция не всегда известна. Это связано с изменением  $G, K_y, L, K_x, y^*(x)$  по высоте колонны.

Например, равновесная концентрация  $y^*$  в газовой фазе является функцией состава жидкой фазы  $x$ , температуры  $t$ , и давления. Поскольку гидродинамическое сопротивление колонных аппаратов, как правило, незначительно (давления внизу и вверху аппарата не сильно отличаются), то полагают, что  $y^* = f(x, t)$ . Для изотермического процесса  $y^* = f(x)$ . Но главная сложность – учет изменения  $K_y$  (или  $K_x$ ) по высоте аппарата.

Рассмотрим некоторые **частные случаи**.

а) Концентрации малы  $y \rightarrow 0, x \rightarrow 0$ , а линия равновесия – прямая  $y = mx + m_0$ .

Тогда  $(1 - y) \rightarrow 1$ , а расходы фаз мало изменяются и  $G_H \approx G_K \approx G$ . Свойства также мало будут изменяться и уравнение (26) можно представить в форме:

$$H = \frac{G}{K_y a S} \int_{y_k}^{y_H} \frac{dy}{y - y^*} = h_{oy} \cdot n_{oy} \quad (28)$$

где:  $n_{oy}$  – общее число единиц переноса, выраженное через газовую фазу (безразмерная величина);

$h_{oy}$  – общая высота единицы переноса, вычисленная по газовой фазе (м).

Уравнение материального баланса (6) можно представить в форме:

$$x = \frac{G}{L}y + x_H - \frac{G}{L}y_K = \frac{G}{L}y + B \quad (29)$$

$$x = \frac{G}{L}y + x_K - \frac{G}{L}y_H = \frac{G}{L}y + B \quad (30)$$

Тогда разность рабочей и равновесной концентраций после подстановки  $x = \frac{G}{L}y + B$  в уравнение линии равновесия будет:

$$y - y^* = y - mx - m_0 = y - \frac{mG}{L}y - mB - m_0 \quad (31)$$

где  $\frac{mG}{L} = F_M$  – фактор массопередачи (отношение наклонов равновесной и рабочей линий). И для общего числа единиц переноса  $n_{oy}$  имеем:

$$\begin{aligned} n_{oy} &= \int_{y_k}^{y_H} \frac{dy}{y - y^*} = \int_{y_k}^{y_H} \frac{dy}{(1 - F_M)y - mB - m_0} = \\ &= \frac{1}{1 - F_M} \ln[(1 - F_M)y - mB - m_0] \Big|_{y_k}^{y_H} \end{aligned}$$

Если  $F_M \neq 1$ , то:

$$n_{oy} = \frac{1}{1 - F_M} \ln \frac{(1 - F_M)y_H - mB - m_0}{(1 - F_M)y_K - mB - m_0} =$$

$$= \frac{1}{1 - F_M} \ln \frac{(1 - F_M)y_H - mx_K + F_M y_H - m_0}{(1 - F_M)y_K - mx_H + F_M y_K - m_0}$$

Здесь в числитель подставлено значение  $B$  из уравнения (30), а в знаменатель – из выражения (29), т.е.:

$$n_{oy} = \frac{1}{1 - F_M} \ln \frac{y_H - mx_K - m_0}{y_K - mx_H - m_0} \quad (32)$$

Если  $F_M = 1$ , то:

$$n_{oy} = \int_{y_K}^{y_H} \frac{dy}{y - y^*} = \int_{y_K}^{y_H} \frac{dy}{(1 - F_M)y - mB - m_0} = \frac{y_K - y_H}{mB + m_0}$$

Или:

$$n_{oy} = \frac{y_K - y_H}{mx_K - y_H + m_0} = \frac{y_K - y_H}{mx_H - y_K + m_0} \quad (33)$$

Выражения (32) и (33) также можно применять, если равновесную зависимость  $y^*(x)$  аппроксимировать прямыми.

б) Концентрации не малы. Процесс протекает изотермически.

Если в уравнение (26) подставить величину  $G$ , выраженную из балансового соотношения (8)

$$G = \frac{G_H(1 - y_H)}{1 - y},$$

будем иметь:

$$H = \int_{y_K}^{y_H} \frac{Gdy}{K_y a S (1 - y)(y - y^*)} = \int_{y_K}^{y_H} \frac{G_H(1 - y_H)dy}{K_y a S (1 - y)^2 (y - y^*)} =$$

$$= \frac{G_H(1 - y_H)}{K_y a S} \int_{y_k}^{y_H} \frac{dy}{(1 - y)^2 (y - y^*)} = h_{oy}^* \cdot n_{oy}^* \quad (34)$$

где  $n_{oy}^*$  и  $h_{oy}^*$  – число единиц переноса и высота единицы переноса соответственно.

Выражение (34) получено в предположении, что коэффициент массопередачи  $K_y$  не меняется по высоте колонны. Следует помнить, что в силу аддитивности фазовых сопротивлений, имеем:

$$\frac{1}{K_y} = \frac{1}{\beta_y} + \frac{m}{\beta_x}$$

И даже если  $\beta_y$  и  $\beta_x$  существенно не меняются, величина  $m$  для концентрированных растворов не постоянна. Поэтому, строго говоря, соотношение (34) будет приемлемым, если:

$$\frac{1}{\beta_y} \gg \frac{m}{\beta_x},$$

т.е. сопротивление процессу практически сосредоточено в газовой фазе.

Если сопротивление сосредоточено в жидкой фазе, то расчет ведут по уравнению (27), которое в этом случае примет вид:

$$H = \frac{L_H(1 - x_H)}{K_x a S} \int_{x_H}^{x_k} \frac{dx}{(1 - x)^2 (x^* - x)} = h_{ox}^* \cdot n_{ox}^* \quad (35)$$

Выражения (26) и (27) получены в предположении движения обеих фаз в режиме идеального вытеснения (МИВ). Здесь необходимо рассмотреть еще один предельный случай, а именно: движение обеих фаз в **режиме идеального смешения (МИС)**.

В данном случае нет необходимости в выделении элементарного объема, т.к. концентрации в такой системе не меняются и одинаковы в любой точке аппарата. Концентрация распределяемого компонента в газовой фазе будет равна  $y_k$ , а в жидкой –  $x_k$ .

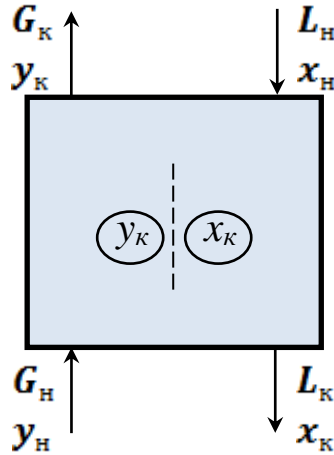


Рис. 5 Аппарат с непрерывным контактом фаз. Движение обеих фаз в режиме идеального смешения (МИС).

Уравнения материальных балансов будут выглядеть следующим образом:

$$G_H y_H - G_K y_K - K_y F [y_K - y^*(x_K)] = 0 \quad (36)$$

$$G_H (1 - y_H) = G_K (1 - y_K) \quad (37)$$

Здесь  $F$  – общая поверхность контакта фаз, которую можно представить как  $F = aV$ , где  $V$  – объем аппарата. Тогда выражая  $G_K$  из (37) и подставляя в (36), имеем:

$$G_H y_H - \frac{G_H (1 - y_H)}{(1 - y_K)} \cdot y_K = K_y a V [y_K - y^*(x_K)],$$

откуда имеем для объема аппарата:

$$V = \frac{G_H (y_H - y_K)}{(1 - y_K) K_y a [y_K - y^*(x_K)]} \quad (38)$$



При заданных  $G_H, y_H, L_H, x_H, y_K$  определить необходимо только  $K_y$ , т.к.  $y^*(x_K)$  находится легко при вычислении  $x_K$  из уравнения материального баланса для всего аппарата (см. выражение 1):

$$x_K = \frac{G_H y_H + L_H x_H - G_K y_K}{L_K}$$

В соотношении (38) можно также выделить число единиц переноса, которое в данном случае будет:

$$n_{oy} = \frac{y_H - y_K}{y_K - y^*(x_K)} \quad (39)$$

Или, что то же:

$$n_{oy} = \int_{y_K}^{y_H} \frac{dy}{y - y^*} = \int_{y_K}^{y_H} \frac{dy}{y_K - y^*(x_K)} = \frac{y_H - y_K}{y_K - y^*(x_K)}$$

Отметим, что выражения для чисел единиц переноса, полученные выше, применяются и для расчета аппаратов со ступенчатым контактом фаз. При этом рассматривают процесс массопередачи, протекающий непосредственно на тарельчатом устройстве, обычно полагая, что массообмен в межтарельчатом пространстве отсутствует.